

Teoria dei Segnali

Trasmissione binaria casuale; somma di processi stocastici

Valentino Liberali

Dipartimento di Fisica
Università degli Studi di Milano
valentino.liberali@unimi.it



UNIVERSITÀ DEGLI STUDI
DI MILANO

Teoria dei Segnali – Trasmissione binaria casuale; somma di processi
stocastici – 17 gennaio 2011

Contenuto

- 1 Ritardo casuale
- 2 Segnale binario casuale
- 3 Proprietà dell'autocorrelazione
- 4 Somma di processi stocastici
- 5 Media temporale
- 6 Funzione caratteristica

Segnale ritardato in modo casuale (1/4)

Un segnale deterministico $x(t)$, periodico con periodo T_0 , viene ritardato di un tempo Θ non noto.

Questa situazione, tipica – ad esempio – di tutti i segnali di eco, può essere descritta dal processo stocastico:

$$X(t) = x(t - \Theta)$$

in cui la variabile casuale è il tempo di ritardo Θ .

Vogliamo calcolare la media e l'autocorrelazione di $X(t)$.

Segnale ritardato in modo casuale (2/4)

Il valor medio del processo stocastico

$$X(t) = x(t - \Theta)$$

calcolato rispetto al tempo di ritardo Θ , si ottiene partendo dalla relazione:

$$E(g(Z)) = \int_{-\infty}^{+\infty} g(z) f_Z(z) dz$$

Sostituiamo Θ a Z , $f_{\Theta}(\vartheta)$ a $f_Z(z)$, e $x(t - \vartheta)$ a $g(z)$, e integriamo solo sul periodo T_0 , per cui la densità di probabilità (uniforme) risulta essere $f_{\Theta}(\vartheta) = \frac{1}{T_0}$.

Segnale ritardato in modo casuale (3/4)

Otteniamo il valor medio del processo stocastico $X(t)$:

$$\begin{aligned} E(X) &= \int_0^{T_0} x(t - \vartheta) \frac{1}{T_0} d\vartheta = \\ &= \frac{1}{T_0} \int_{t-T_0}^t x(\alpha) d\alpha \end{aligned}$$

dove nell'ultimo passaggio è stata usata la sostituzione $\alpha = t - \vartheta$.
L'integrale ottenuto è la media temporale (sul periodo) del segnale deterministico $x(t)$, e quindi $E(X)$ è indipendente dal tempo.

Il processo stocastico $X(t)$ è **stazionario in valor medio**.

Segnale ritardato in modo casuale (4/4)

L'autocorrelazione del p.s. $X(t)$ si calcola in modo analogo:

$$\begin{aligned} R_{XX}(t_1, t_2) &= E(x(t_1 - \Theta)x(t_2 - \Theta)) = \\ &= \frac{1}{T_0} \int_0^{T_0} x(t_1 - \vartheta)x(t_2 - \vartheta) d\vartheta = \\ &= \frac{1}{T_0} \int_{t-T_0}^t x(\alpha)x(\alpha + t_2 - t_1) d\alpha \end{aligned}$$

con la sostituzione $\alpha = t_1 - \vartheta$.

L'autocorrelazione di $X(t)$ dipende solo da $\tau = t_1 - t_2$, e coincide con l'autocorrelazione di $x(t)$:

$$R_{XX}(t_1, t_2) = R_{XX}(\tau) = R_x(\tau)$$

Il processo stocastico $X(t)$ è **stazionario in senso lato**.

Segnale binario casuale (1/5)

Consideriamo la trasmissione seriale di dati binari ritardata di un tempo Θ non noto:

$$X(t) = V(t - \Theta)$$

dove

$$V(t) = V[n] \quad \text{per } nT \leq t < (n+1)T$$

con $V[n] = \pm V$.

Il processo stocastico $X(t)$ descrive matematicamente il segnale ricevuto da un ricevitore il cui segnale di clock è scorrelato rispetto al clock del trasmettitore.

Se i due valori $+V$ e $-V$ sono equiprobabili, il valor medio è $E(X) = 0$.

Segnale binario casuale (2/5)

Per il calcolo dell'autocorrelazione, osserviamo che si può scrivere $V(t)$ in questo modo:

$$V(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} V[n] \text{rect}\left(\frac{t - nT - \frac{T}{2}}{T}\right)$$

perché la funzione $\text{rect}\left(\frac{t - nT - \frac{T}{2}}{T}\right)$ vale 1 nell'intervallo $(nT, (n+1)T)$, e 0 altrove. Quindi si può scrivere:

$$X(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} V[n] \text{rect}\left(\frac{t - \Theta - nT - \frac{T}{2}}{T}\right)$$

Segnale binario casuale (3/5)

$$\begin{aligned}
 R_{XX}(t_1, t_2) &= \\
 &= E \left(\sum_{n=-\infty}^{+\infty} V^2 \text{rect} \left(\frac{t_1 - \Theta - nT - \frac{T}{2}}{T} \right) \text{rect} \left(\frac{t_2 - \Theta - nT - \frac{T}{2}}{T} \right) \right) = \\
 &= V^2 \sum_{n=-\infty}^{+\infty} E \left(\text{rect} \left(\frac{t_1 - \Theta - nT - \frac{T}{2}}{T} \right) \text{rect} \left(\frac{t_2 - \Theta - nT - \frac{T}{2}}{T} \right) \right) = \\
 &= V^2 \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{T} \int_0^T \text{rect} \left(\frac{t_1 - \vartheta - nT - \frac{T}{2}}{T} \right) \text{rect} \left(\frac{t_2 - \vartheta - nT - \frac{T}{2}}{T} \right) d\vartheta = \\
 &= \frac{V^2}{T} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \int_{t-nT-T}^{t-nT} \text{rect} \left(\frac{\alpha - \frac{T}{2}}{T} \right) \text{rect} \left(\frac{\alpha - t_1 + t_2 - \frac{T}{2}}{T} \right) d\vartheta = \\
 &= \frac{V^2}{T} \int_{-\infty}^{+\infty} \text{rect} \left(\frac{\alpha - \frac{T}{2}}{T} \right) \text{rect} \left(\frac{\alpha - \tau - \frac{T}{2}}{T} \right) d\alpha
 \end{aligned}$$

Segnale binario casuale (4/5)

Nei passaggi precedenti è stata usata la sostituzione $\alpha = t_1 - \vartheta - nT$.

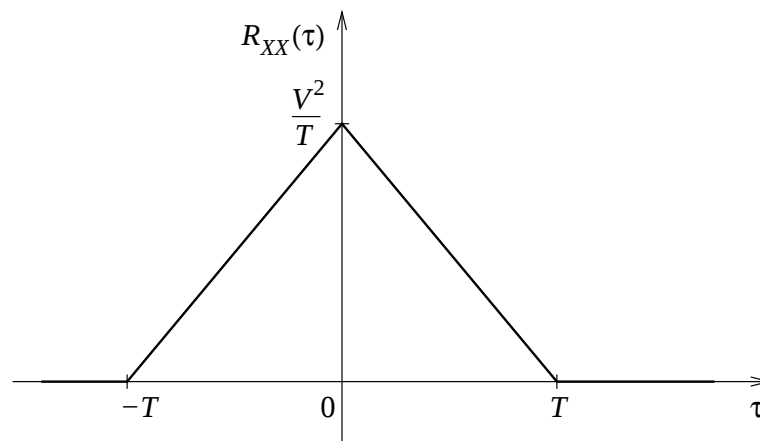
L'autocorrelazione

$$R_{XX}(\tau) = \frac{V^2}{T} \int_{-\infty}^{+\infty} \text{rect} \left(\frac{\alpha - \frac{T}{2}}{T} \right) \text{rect} \left(\frac{\alpha - \tau - \frac{T}{2}}{T} \right) d\alpha$$

dipende solo da $\tau = t_1 - t_2$, quindi il processo stocastico $X(t)$ è **stazionario in senso lato**.

Segnale binario casuale (5/5)

$$\begin{aligned} R_{XX}(\tau) &= \frac{V^2}{T} \int_{-\infty}^{+\infty} \text{rect}\left(\frac{\alpha - \frac{T}{2}}{T}\right) \text{rect}\left(\frac{\alpha - \tau - \frac{T}{2}}{T}\right) d\alpha = \\ &= \left(1 - \frac{|\tau|}{T}\right) \text{rect}\left(\frac{\tau}{2T}\right) \end{aligned}$$



Proprietà dell'autocorrelazione

L'autocorrelazione $R_{XX}(\tau)$ di un p.s. stazionario reale $X(t)$ ha le stesse proprietà dell'autocorrelazione di un segnale deterministico reale:

- $R_{XX}(\tau)$ è reale e pari
- $R_{XX}(0) = E((X(t))^2) = P_X$ (potenza media)
- $R_{XX}(0) \geq R_{XX}(\tau)$ per $\forall \tau$
- se $R_{XX}(\tau)$ non è periodica, $R_{XX}(\infty) = m_X^2$

Media della somma

Consideriamo due processi stocastici stazionari $X(t)$ e $Y(t)$, aventi media m_X e m_Y . La loro somma è il processo stocastico stazionario $Z(t) = X(t) + Y(t)$, che ha valor medio:

$$\begin{aligned} m_Z &= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} (X + Y)f(x, y) dx dy = \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} Xf(x, y) dx dy + \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} Yf(x, y) dx dy = \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} Xf_X(x) dx + \int_{-\infty}^{+\infty} Yf_Y(y) dy = \\ &= m_X + m_Y \end{aligned}$$

La media della somma è uguale alla somma delle medie.

Varianza della somma (1/3)

Per calcolare la varianza, calcoliamo il momento del secondo ordine del p.s. stazionario $Z(t) = X(t) + Y(t)$:

$$\begin{aligned} E(Z^2) &= E((X + Y)^2) = \iint_{-\infty}^{\infty} (X + Y)^2 f(x, y) dx dy = \\ &= \iint_{-\infty}^{\infty} X^2 f(x, y) dx dy + \iint_{-\infty}^{\infty} Y^2 f(x, y) dx dy + \\ &\quad + 2 \iint_{-\infty}^{\infty} XY f(x, y) dx dy = \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} X^2 f_X(x) dx + \int_{-\infty}^{\infty} Y^2 f_Y(y) dy + 2 \iint_{-\infty}^{\infty} XY f(x, y) dx dy = \\ &= E(X^2) + E(Y^2) + 2 \iint_{-\infty}^{\infty} XY f(x, y) dx dy \end{aligned}$$

Varianza della somma (2/3)

Se i p.s. $X(t)$ e $Y(t)$ sono **indipendenti**, allora

$$f(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y)$$

e si può calcolare anche l'ultimo integrale, ottenendo:

$$\begin{aligned} E(Z^2) &= E(X^2) + E(Y^2) + 2 \iint_{-\infty}^{\infty} XY f(x, y) dx dy = \\ &= E(X^2) + E(Y^2) + 2 \iint_{-\infty}^{\infty} XY f_X(x) f_Y(y) dx dy = \\ &= E(X^2) + E(Y^2) + 2 \int_{-\infty}^{\infty} X f_X(x) dx \cdot \int_{-\infty}^{\infty} Y f_Y(y) dy = \\ &= E(X^2) + E(Y^2) + 2E(X) \cdot E(Y) \end{aligned}$$

Varianza della somma (3/3)

Se i p.s. $X(t)$ e $Y(t)$, oltre ad essere **indipendenti**, sono anche **a media nulla** (o almeno **uno** dei due è a media nulla), allora anche il momento del secondo ordine di Z è la somma dei momenti del secondo ordine di X e Y :

$$E(Z^2) = E(X^2) + E(Y^2)$$

e la varianza della somma è la somma delle varianze:

$$\sigma_Z^2 = \sigma_X^2 + \sigma_Y^2$$

Somma di rumore bianco

In un sistema che comprende più sorgenti **indipendenti** di rumore bianco $W_1, W_2, \dots, W_k$ che vengono sommate fra di loro, il processo stocastico risultante $W(t) = \sum_{i=1}^k W_i(t)$ è ancora un rumore bianco a media nulla (perché tutti i W_i sono a media nulla), e con varianza:

$$\sigma_W^2 = \sum_{i=1}^k \sigma_{W_i}^2$$

Il valore rms del p.s. $W(t)$ è:

$$W_{\text{rms}} = \sigma_W = \sqrt{\sum_{i=1}^k \sigma_{W_i}^2}$$

Esempio: medie temporali (1/3)

Si deve effettuare la misura di una grandezza (ad esempio, una tensione costante V) a cui è sovrapposto un rumore bianco additivo $W(t)$.

La misura può essere effettuata prendendo un solo campione del processo stocastico $V + W(t)$:

- il valor medio è la costante V (perché $W(t)$ ha media nulla);
- la varianza è σ_W^2 (perché V ha varianza nulla).

Esempio: medie temporali (2/3)

Il **rapporto segnale-rumore** o **SNR** (= *Signal-to-Noise Ratio*) è definito come il rapporto tra la potenza normalizzata del segnale e la varianza del rumore:

$$SNR = \frac{V^2}{\sigma_W^2}$$

Solitamente, il rapporto segnale-rumore è espresso in un'unità di misura logaritmica, chiamata **decibel**:

$$SNR_{dB} = 10 \log_{10} \frac{V^2}{\sigma_W^2} = 10 \log_{10} \left(\frac{V}{\sigma_W} \right)^2 = 20 \log_{10} \frac{V}{\sigma_W}$$

Esempio: medie temporali (3/3)

Facendo la somma di N campioni presi in istanti diversi $(t_1, t_2, \dots, t_N)$, si ottiene la variabile aleatoria

$$X = \sum_{i=1}^N (V + W(t_i)) = NV + \sum_{i=1}^N W(t_i)$$

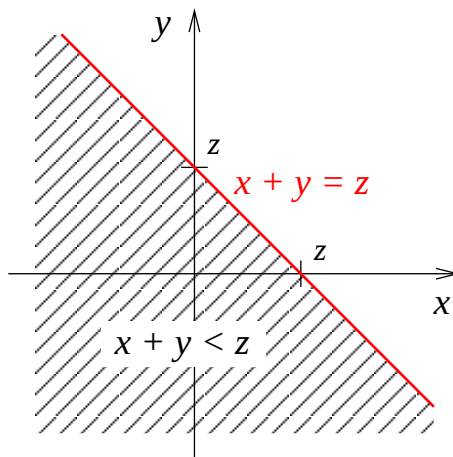
- il valor medio è NV ;
- la varianza è $N\sigma_W^2$;
- il rapporto segnale-rumore è $\frac{NV}{\sqrt{N} \cdot \sigma_W} = \sqrt{N} \cdot \frac{V}{\sigma_W}$.

Prendendo N campioni (indipendenti) della grandezza da misurare, il rapporto segnale-rumore migliora di $\sqrt{N}$
(cioè si aggiungono 3 dB ad ogni raddoppio del numero di campioni).

Densità di probabilità della somma (1/6)

La densità di probabilità del p.s. $Z(t) = X(t) + Y(t)$ si calcola a partire dalla funzione cumulativa di distribuzione:

$$F_Z(z) = \Pr\{Z \leq z\} = \Pr\{X + Y \leq z\} = \Pr\{X \leq \infty, Y \leq z - X\}$$



Densità di probabilità della somma (2/6)

$$\begin{aligned} F_Z(z) &= \Pr\{X \leq \infty, Y < z - X\} = \iint_{[x+y \leq z]} f_X(x) f_Y(y) dx dy = \\ &= \int_{x=-\infty}^{\infty} \int_{y=-\infty}^{z-x} f_X(x) f_Y(y) dy dx = \\ &= \int_{y=-\infty}^{z-x} \int_{x=-\infty}^{\infty} f_X(x) f_Y(y) dx dy \end{aligned}$$

Derivando la F_Z rispetto a z , si ottiene la pdf f_Z :

$$f_Z(z) = \frac{dF_Z(z)}{dz} = \int_{-\infty}^{\infty} f_X(x) f_Y(z-x) dx = f_X(z) * f_Y(z).$$

La densità di probabilità della somma di due processi stocastici indipendenti è uguale alla convoluzione delle densità di probabilità dei due addendi.

Densità di probabilità della somma (3/6)

Nel caso in cui entrambi gli addendi abbiano densità di probabilità gaussiana:

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \cdot \sigma_X} e^{-(x^2/2\sigma_X^2)}; \quad f_Y(y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \cdot \sigma_Y} e^{-(y^2/2\sigma_Y^2)}$$

allora la densità di probabilità della somma $Z = X + Y$ è:

$$\begin{aligned} f_Z(z) &= \frac{1}{2\pi\sigma_X\sigma_Y} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-(x^2/2\sigma_X^2)} e^{-((z-x)^2/2\sigma_Y^2)} dx \\ &= \frac{1}{2\pi\sigma_X\sigma_Y} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{2}(x^2(1/\sigma_X^2 + 1/\sigma_Y^2) - 2xz/\sigma_Y^2 + z^2/\sigma_Y^2)} dx \end{aligned}$$

Densità di probabilità della somma (4/6)

Per calcolare agevolmente l'integrale, occorre fare in modo che la funzione integranda abbia la forma:

$$e^{-\frac{1}{2}(u^2 + cu^2)}$$

Uguagliando gli esponenti e svolgendo i calcoli, si ottiene:

$$\begin{aligned} u &= x \sqrt{\frac{1}{\sigma_X^2} + \frac{1}{\sigma_Y^2}} - \frac{z}{\sigma_Y^2 \sqrt{\frac{1}{\sigma_X^2} + \frac{1}{\sigma_Y^2}}} \\ c &= \frac{1}{\sigma_X^2 + \sigma_Y^2} \end{aligned}$$

Densità di probabilità della somma (5/6)

Sostituendo la variabile u nella funzione integranda, si ha:

$$f_Z(z) = \frac{1}{2\pi\sqrt{\sigma_X^2 + \sigma_Y^2}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-u^2/2} du \cdot e^{-z^2/2(\sigma_X^2 + \sigma_Y^2)}$$

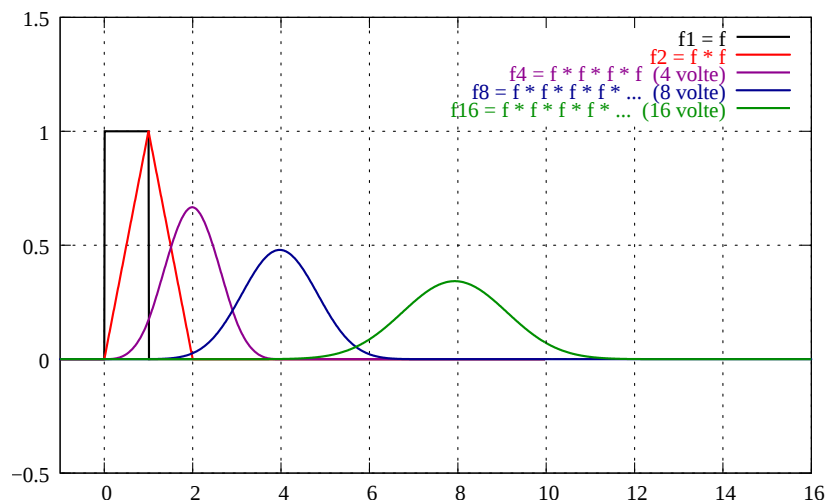
L'ultimo termine esponenziale dipende solo da z e quindi è stato portato fuori dal segno di integrale. Inoltre, $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-u^2/2} du = \sqrt{2\pi}$. Quindi risulta:

$$f_Z(z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi(\sigma_X^2 + \sigma_Y^2)}} e^{-z^2/2(\sigma_X^2 + \sigma_Y^2)} = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \cdot \sigma} e^{-z^2/2\sigma^2}$$

che è una pdf gaussiana con varianza $\sigma^2 = \sigma_X^2 + \sigma_Y^2$.

Densità di probabilità della somma (6/6)

Se gli addendi non hanno pdf gaussiana, la pdf della somma tende comunque ad una gaussiana all'aumentare del numero di addendi. Esempio con pdf uniforme in $[0, 1]$:



Funzione caratteristica (1/2)

La pdf della somma di due p.s. aventi pdf gaussiana si può ricavare anche in un altro modo, definendo la **funzione caratteristica** $\Phi_X(\omega)$:

$$\Phi_X(\omega) = E(e^{j\omega X}) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{j\omega x} f_X(x) dx$$

In pratica, la funzione caratteristica è la trasformata di Fourier della densità di probabilità (con il segno +, invece che –, nell'esponenziale).

Funzione caratteristica (2/2)

Per le proprietà delle trasformate di Fourier, alla convoluzione delle pdf corrisponde il prodotto delle funzioni caratteristiche:

$$\Phi_Z(\omega) = \Phi_X(\omega) \cdot \Phi_Y(\omega)$$

Poiché la trasformata di Fourier di una gaussiana è ancora una gaussiana, $\Phi_X(\omega)$ e $\Phi_Y(\omega)$ sono gaussiane, e quindi anche il loro prodotto è una gaussiana. Di conseguenza, è una gaussiana anche $f_Z(z)$, che è l'antitrasformata (con il segno –, invece che +, nell'esponenziale) di $\Phi_Z(\omega)$.